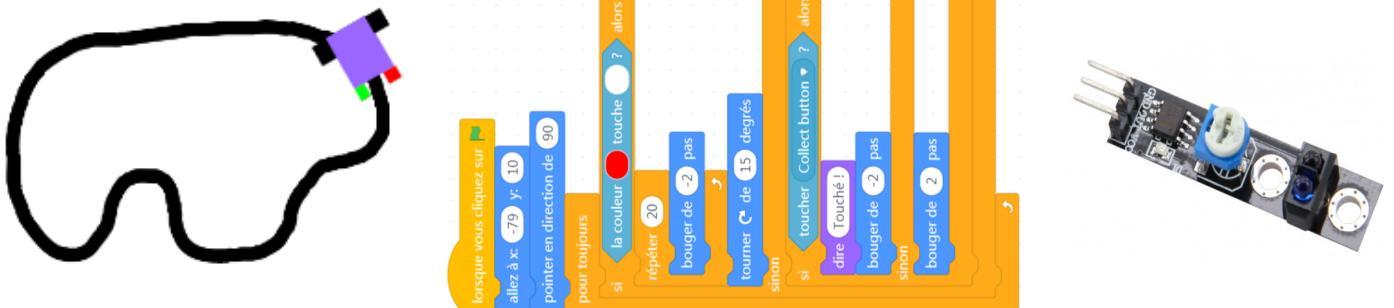


NOM :		Séquence n°3 : L'interaction des capteurs et des actionneurs dans la programmation d'un système réel.
Prénom :		S3-01 Comment programmer le déplacement du robot en fonction du capteur infrarouge ?
Classe :		Appliquer les principes élémentaires de l'algorithmique et du codage à la résolution d'un problème simple.

Problématique : Comment programmer le robot afin de suivre une ligne ou lui éviter de sortir de la piste ?

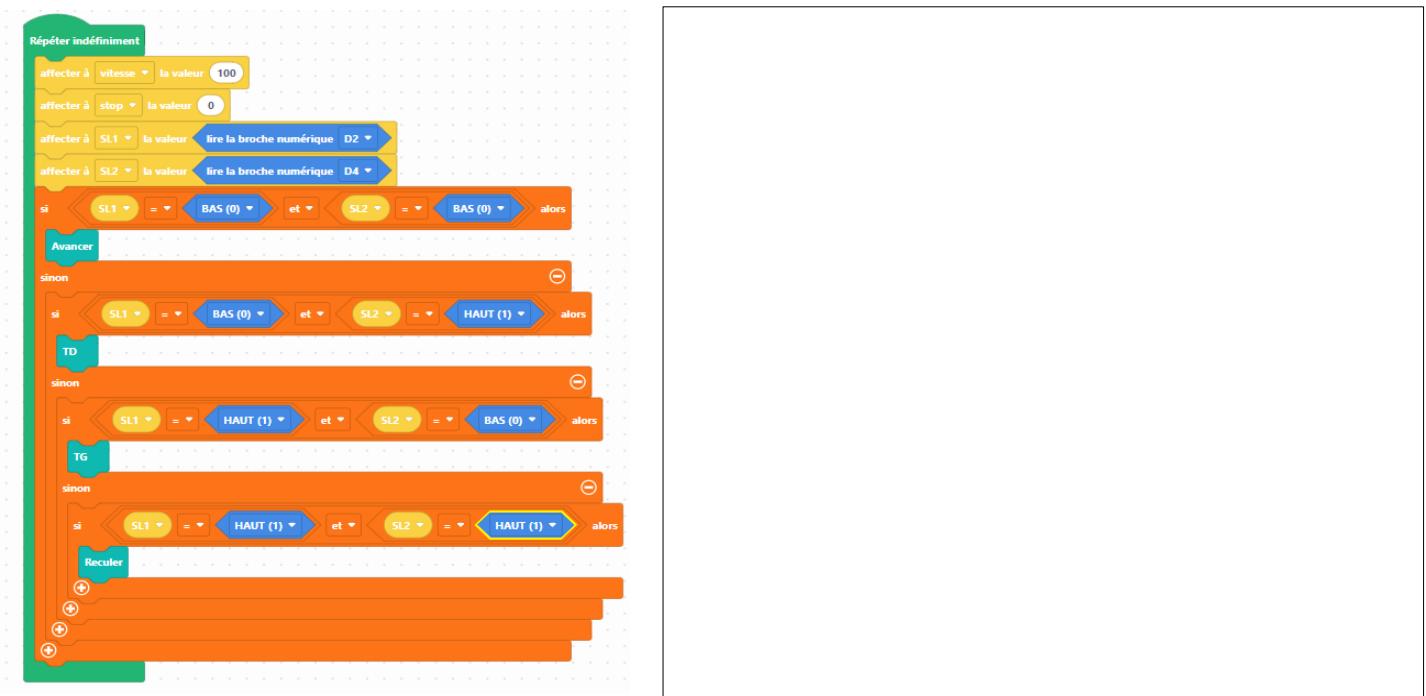
1. Expliquez les composants et le fonctionnement du capteur infrarouge par rapport à la simulation :



Par quel élément est représenté le capteur dans la simulation ?

.....

2. Traduisez sous forme d'un logigramme le programme que vous avez réalisé :



Quelle modification avez-vous apporté au programme pour suivre le parcours ?

.....

.....

Conclusion sur la programmation d'un système réel par rapport à la simulation :

.....

.....